

கோண உந்தத்தை பாதுகாப்பதற்கான கொள்கையை எவ்வாறு பயன்படுத்துவது என்பது குறித்த சிக்கலுடன் தொடங்குவோம் , அதனால் பிரச்சனையின் உடல் நிலை இப்படித்தான் இருக்கிறது, எனக்கு இது போன்ற நீளமான தடி உள்ளது , அதன் பிறகு இரண்டு கோண வேகத்துடன் சுழலும் ஒமேகா நாட் மற்றும் இரண்டு மீ அளவுள்ள சிறிய கோளங்கள் ஒவ்வொன்றும் தடியின் இரண்டு முனைகளிலும் மெதுவாக இணைக்கப்பட்டுள்ளன , இந்த ஒரு மீ இங்கு இணைக்கப்பட்டுள்ளது மீ நிறை கொண்ட இரண்டு சிறிய கோளங்கள் ஒவ்வொன்றும் இணைக்கப்பட்டு மெதுவாக தடியின் முனைகளுக்குச் செல்லவும், அமைப்பின் இறுதி கோண அதிர்வெண் என்ன கணினியின் ஒமேகாவைக் கண்டறிய இப்போது வெளிப்புற முறுக்குகள் எதுவும் இல்லை, எனவே முதலில் எந்த வெளிப்புற முறுக்குகளும் இல்லை என்பதைக் கவனிக்கிறோம், எனவே கோண உந்தத்தைப் பாதுகாக்கும் கொள்கை பொருந்தாது, அதனால் என்ன நடக்கிறது என்பது ஆரம்பத்தில் தடியானது ஒரு அச்சில் சுழலும் குறிப்பிட்ட கோணத் திசைவேகம் எனவே அது குறிப்பிட்ட அளவு கோண உந்தத்தைக் கொண்டிருக்கும் இப்போது அமைப்பைத் தொந்தரவு செய்யாமல் இரண்டு நிறை மீகள் ஒவ்வொன்றும் மிக மெதுவாக ஒவ்வொரு முனையிலும் தடியுடன் இணைக்கப்பட்டுள்ளன. வெளிப்புற முறுக்குகள் எதுவும் இல்லாததால் எனவே இறுதி அமைப்பின் கோண உந்தம் ஆரம்ப அமைப்பின் கோண உந்தம் இறுதி அமைப்பின் கோண உந்தம் இறுதி அமைப்பின் கோண உந்தம் சமமாக இருக்க வேண்டும் மில்லி ஸ்கொயர் ஆல் 12 ஒமேகா நாட் இப்போது 1 இறுதி சமம் என்றால் ஒமேகா எஃப் இது சமமாக இருந்தால் இப்போது நான் இங்கு எழுதுகிறேன் ஒன்று மில்லி ஸ்கொயர் 12 மற்றும் சிறிதளவு மீ நிறை ஒவ்வொரு முனையிலும் இணைக்கப்பட்டுள்ளது எனவே இது இரண்டு நிறைகளைக் கொண்டிருக்கும் எனவே ஒவ்வொன்றும் ஒரு கணம் மந்தநிலையைக் கொண்டிருக்கும் இந்த இரண்டையும் சமன் செய்தால் ஒமேகா எஃப் உடன் செயல்படும் ஒமேகா எஃப் க்கு சமம் ஒமேகா எஃப் சமம் மில்லி ஸ்கொயர் 12 ஆல் வகுக்கப்பட்ட மில்லி ஸ்கொயர் 12 கூட்டல் 2 மிலி சதுர ஒமேகா இல்லை இப்போது இறுதி அமைப்பின் கோணத் திசைவேகம் ஆரம்ப அமைப்பின் கோணத் திசைவேகத்தைக் காட்டிலும் சிறியதாக இருப்பதைக் கவனிக்கிறோம் ஏனெனில் அதிக நிறை சேர்க்கப்பட்டுள்ளது எனவே மந்தநிலையின் தருணம் அதிகமாக உள்ளது சரி எனக்கு பிரச்சனை உள்ளது இது போல இது நீளம், பிறகு இங்கே இந்த நீளம் 4லி இந்த நீளம் 4லி இந்த நீளம் 2 லி, இந்த நீளம் 2லி இது மூன்று தண்டுகள் இணைக்கப்பட்டுள்ளன மூன்று உஹ் லைட் தண்டுகள் முதலில் மூன்று மூட்டுகளை இயக்கவும் ஒன்று மூன்று லைட் தண்டுகளை முதலில் நான் எடுப்பேன் தண்டுகள் சரியாக இருக்க வேண்டும் 1 இணைக்கும் தடி இலகுவாக இருக்கட்டும் m என்பது ab மற்றும் cd இன் யூனிட் நீளத்திற்கு m ஆக இருக்கட்டும், ஆஹா, அது ஒரு குறிப்பிட்ட புள்ளியில் செயல்பட்டால் ஒரு விசை உள்ளது, இது இங்கிருந்து x தொலைவில் உள்ளது. மையத்தில் இருந்து உள்ளது, எனவே இந்த நீளம் 1 மைனஸ் x ஆக இருக்கும், இப்போது ab இன் p கணம் பற்றிய தருணங்களை எடுத்துக் கொள்ளும் p பற்றிய தருணங்களை எடுத்துக்கொள்வதற்கான தருணங்களைக் கணக்கிடும். p சரி, p இது தான் புள்ளி p எனவே இந்த நிறை abm ஐ ah 1 ஆகப் பெறுவேன் x இல் சரி, இதற்குச் சமமாக இருக்க வேண்டும், இது ஒரு யூனிட் நீளத்திற்கு 4 மீ மடங்கு நிறை, ym ஆக எல் இது ஒரு யூனிட் நீளத்தின் நிறை m, எனவே m ஆக 1, அதுவே இதன் காரணமாக x இந்த தூரத்தின் நிறை கம்பியின் குறுவட்டு அது 4 மீ இலிருந்து 1 ஆக உள்ளது 2 லி மைனஸ் x ஆக இருக்கும், எனவே இது x சமம் 8 க்கு 5 சமம் 1.6 எல் இணைக்கும் தடி ஒரு யூனிட் நீளத்திற்கு ஒரே எடையைக் கொண்டுள்ளது இணைக்கும் தடி ஒரு யூனிட் நீளத்திற்கு அதே வெகுஜனத்தைக் கொண்டுள்ளது பிறகு என்ன நடக்கும் முதல் நான்கு இடங்களில் இருந்து அதேபோல், முதல் பகுதியிலிருந்தும் , பகுதியிலிருந்தும், இந்த பகுதி காரணமாக ஒரு கணம் இருக்கும் அதேபோல் அதே கணம் அதே நேரத்தில் இருக்கும் அதே நேரத்தில் அதே நேரத்தில் இருக்கும் நடுத்தர பகுதி வலது எனவே 2v1m ஆக 1 மைனஸ் x கூட்டல் 4 1m ஆக 2 1 கழித்தல் x ஆக x 10 1 by 7 க்கு சமம் நேரியல் உந்தம் மற்றும் சுற்றுப்பாதை கோண உந்தம் பாதுகாப்பு கொள்கை தடி ஒரு சீருடை தடி ஒரு மேசையில் சரி மற்றும் நிறை ym மற்றும் 2m அடிக்கிறது ஒரு நிறை உள்ளது மற்றும் அங்கு ஒரு நிறை 2m உள்ளது, அது இங்கே தடியைத் தாக்குகிறது மற்றும் ஒரு நிறை m உள்ளது, இது இப்போது கீழே உள்ள பட்டியில் சுட்டிக்காட்டப்பட்டுள்ளது இந்த ma இந்த வெகுஜனத்தின் வேகம் th இன் வேகம் நிறை என்பது 2v c என்பது வெகுஜனத்தின் மையம் இந்த தூரம் 3a மற்றும் இந்த தூரம் ஒரு பரவாயில்லை என்பதை தீர்மானிக்க ஒரு முடிவு தீர்மானிக்கும் வெகுஜன மையத்தின் திசைவேகத்தை நாம் பார்க்கிறோம் , அது முதல் பகுதி சரி இப்போது நாம் கொள்கையைப்

பயன்படுத்தலாம் நேரியல் உந்தத்தைப் பாதுகாத்தல் நேரியல் உந்தத்தைப் பாதுகாப்பதற்கான கொள்கை அது என்ன சொல்கிறது பாதுகாப்பின் கொள்கை ஆரம்பத்தில் தடி ஓய்வில் உள்ளது, எனவே இந்த தடியின் வேகம் atm மடங்குகள் 0 மற்றும் 2 மீ தாக்கங்கள் வேகத்துடன் v வேகத்துடன் இருக்கும் ஆனால் அது எதிரெதிர் திசை இந்த இரண்டு திசைகளும் எதிர் திசையில் உள்ளன மைனஸ் வி பிளஸ் இந்த வெகுஜன மீ இது 2v வேகத்துடன் தாக்குகிறது இறுதி வேகத்திற்கு இந்த வெகுஜனங்கள் பட்டியில் ஒட்டிக்கொள்கின்றன

எனவே இப்போது அமைப்பின் மொத்த நிறை என்பது மொத்த தசை அமைப்பு ஏடிஎம் மற்றும் மீ கூட்டல் மீ என்பது ஒரு திசைவேகத்தைக் கொண்டிருக்கும், அது வேகத்தின் மையமாகும் பூஜ்ஜியம் சரி, எனவே கணினியில் மொழிபெயர்ப்பு இயக்கம் இல்லாததால், இது மொழிபெயர்ப்பு இயக்கத்தைக் குறிக்காது , எனவே வெகுஜன மையத்தின் கோணத் திசைவேகத்தைக் கணக்கிடுவதற்கு சுழற்சி இயக்கம் மட்டுமே இருக்கும், எனவே மொழிமாற்றம் இயக்கம் இல்லை என்பதை நாங்கள் பார்த்தோம். சுழற்சி இயக்கம் அல்லது வெளிப்புற முறுக்குகள் செயல்படவில்லை, எனவே சுற்றுப்பாதை கோண உந்தம் கோண உந்தம் பாதுகாக்கப்படுகிறது எனவே லி லா என்பது 2m க்கு சமமாகும் இந்த மதிப்பு 2 கூட்டல் 4 6 mva ஆக இருக்கும் ஆரம்ப கோண உந்தம் எனவே இறுதி கோண உந்தம் இப்போது வெகுஜனங்கள் தடியில் சிக்கிய பிறகு தடி ஒமேகாவுடன் சுழலப் போகிறது. ஒளியியல் கோண உந்தம் என்பது மந்தநிலையின் இந்த தருணத்திற்கு ஒமேகாவின் மந்தநிலையின் தருணம் எதுவாக இருந்தாலும் 2 மீ நிறை பங்களிக்கும் நிறை m பங்களிக்கும் மேலும் தடியும் பங்களிக்கும், ஏனெனில் முழுப் பொருளும் முதலில் 2மீ சதுரமாகச் சுழலும் .

மந்தநிலையின் தருணம் இது 2 மீ நிறை மந்தநிலையின் தருணம் மற்றும் சிறிய மிமீ குறுக்கு வெகுஜனத்தின் மந்தநிலையின் தருணம் 2 இங்கே முழு சதுரம் சரி 2 மீ ஒரு சதுர மீக்குள் 2 மீ பெருக்கல் 2 நான் இதையெல்லாம் நிறை மையத்தைப் பொறுத்து கணக்கிடுகிறேன் மேலும் பன்னிரண்டு ஆறாக ஒரு சதுரத்திற்கு 12 ஆல் இது மைய அச்சின் முழு நேர ஒமேகாவின் தடியின் நிலைமத்தின் தருணம் எனவே இது உங்களுக்கு 30 மா ஸ்கொயர் ஒமேகாவைக் கொடுக்கும் எனவே இதை 30 மா ஸ்கொயர் ஒமேகாவுக்குச் சமன் 6 மீவா எனவே மீ மற்றும் m ரத்துசெய்யப்படும் ஒரு உயில் ரத்துசெய்யப்படும் நான் ஒமேகாவை v ஆல் ஃபை க்கு சமமாக 5 k ஆல் வகுக்க வேண்டும் இப்போது இந்தச் சிக்கலைப் பொறுத்தவரை மேலும் என்ன கணக்கிடலாம் இப்போது எந்த மொழியாக்க இயக்கமும் இல்லை அது எந்த அச்சுக்கும் இணையாக நகரவில்லை ஆனால் அது சுழல்கிறது மற்றும் அது ஒரு உம் கோண வேகம் ஒமேகாவைப் பெற்றுள்ளது, இது கணக்கிடப்படுகிறது எனவே மொத்த அமைப்பும் தடியில் சிக்கிய பிறகு அது ஒரு சுழற்சி இயக்க ஆற்றலைக் கொண்டிருக்கும், அதை கணக்கிட முடியும், எனவே மூன்றாவது விஷயம் சுழற்சியின் இயக்க ஆற்றல் ஆகும். உங்களுக்கு நினைவில் இல்லாவிட்டாலும், நேரியல் இயக்கம் உங்களுக்கு நினைவில் இருந்தால், நீங்கள் நேரியல் இயக்கத்தில் எழுத முயற்சி செய்யலாம் இயக்கத்திற்கான வெளிப்பாடு அரை mv ஸ்கொயர் இங்கே வெகுஜனத்தின் பாதி பங்கு மந்தநிலையின் கணத்தால் எடுக்கப்படுகிறது, பின்னர் கோண வேகம் ஸ்கொயர் ஆகும் எனவே இது பாதிக்கு சமம் இந்த விஷயத்தில் மந்தநிலையின் தருணம் என்ன என்பதை நாங்கள் முன்பே கணக்கிட்டோம் 30 மா ஸ்கொயர் என்று கணக்கிட்டோம் 30 மா ஸ்கொயர் முறை ஒமேகா ஸ்கொயர் v ஆல் ஃபை ஆல் முழு சதுரம் உங்களுக்கு 3 பை 5 எம்பி தரும் ஸ்கொயர் சரி, எனவே இது ஒரு நல்ல பிரச்சனை, இதற்கு நேரியல் உந்தம் தீமைகள் கொள்கை தேவை இதற்கு நேரியல் உந்தத்தைப் பாதுகாத்தல் மற்றும் கோண உந்தத்தைப் பாதுகாத்தல் தேவை தூங்குவது போன்ற பல்வேறு கருத்துகளை உள்ளடக்கிய ஒரு சிக்கலைச் செய்யுங்கள் சரி , இது தூங்குவது சம்பந்தப்பட்ட பிரச்சனை, எனவே ஒரு பொருள் மற்ற பொருளின் மீது ரோல்களில் நகரும் போதெல்லாம் அது நடுவக்கூடும், அதாவது அதற்கு சுழற்சி இயக்கம் இல்லை மற்றும் உராய்வு சம்பந்தப்பட்டது விசை முதலியன

அதனால் என்னிடம் ஒரு தடி உள்ளது ab உள்ளது ஒரு நிறை m சரி அது லா அலகுகளின் தூரம் எனவே m என்பது தடியுடன் சறுக்கக்கூடிய ஒரு தடிப்பு சரி இந்த m என்பது ஆரம்பத்தில் விழாமல் தடியுடன் சரியக்கூடிய ஒரு பிட் இது ஒரு தூரம் l சுட்டிக்காட்டப்பட்டபடி இங்கே இது தூரம் இது ஆரம்ப தூரம் சிறிய மூலதனம் l மன்னிக்கவும் ஒரு நிலையான கோண முடுக்கத்துடன் சுழல்கிறது, எனவே இது ஒரு நிலையான கோண முடுக்கம் ஆல்பாவுடன் சரியாகச் சுழல்கிறது. கோண அச்சுப் பிழைக்கான சின்னம் பொதுவாக ஆல்பா ஆகும், இதில் எது நிலையானது என்பதை நீங்கள் அறிந்திருக்க வேண்டும் mu என்பது உராய்வு குணகம் mu

உராய்வு குணகம் யார் coeffi தடிக்கும் மணிக்கும் இடையே உள்ள உராய்வு சரி, எனவே புவிபீர்ப்பு விசையை நாம் புறக்கணிக்கலாம், அதன் பிறகு நேரத்தைக் கண்டறியலாம், அதன் பிறகு இப்போது என்ன நடக்கிறது இந்த நிறை இருக்கும் ஒரு தடி உள்ளது இது ஒரு மணித் தடி ஒரு நிலையான கோண வேகத்துடன் சுழலும்

அதனால் அது சுழலும் போது மணிகள் தடியுடன் நகர்த்த முடியும் தடியுடன் சறுக்க முடியும் மணிக்கும் தடிக்கும் இடையே உராய்வு ஏற்படுகிறது எனவே ஒரு கட்டத்தில் வெகுஜனம் நழுவ வேண்டும் அந்த நிலைக்கான நிலையை நாம் கண்டுபிடிக்க வேண்டும் இப்போது தூங்குவதற்கு முதலில் நாம் கவனிக்க வேண்டியது ஆல்பா நிலையான ஆல்பா என்று கொடுக்கப்பட்டுள்ளது நீங்கள் சொல்கிறீர்கள் ஆல்பா ஆல்பா நிலையானது எனவே கோணத் திசைவேகம் நிலையானது அல்ல அது அதைச் சார்ந்து இருக்க வேண்டும் எனவே கோண வேகம் ஆல்பா மடங்குகளாக இருக்க வேண்டும் t காரணம் என்னவென்றால், நான் dw/dt எடுத்தால், அதாவது எனது ஆல்பாவைப் பெறுவேன், எனவே இந்த சிக்கலில் முதலில் நாம் உணர வேண்டும், கோண வேகம் நிலையானது அல்ல, அது நேரியல் ரீதியாக நேரத்தைப் பொறுத்து மாறுபடும் எனவே மணிகளின் நேரியல் முடுக்கம் மணியின் முதல் நேரியல் முடுக்கம் இது இங்கே உள்ளது அது எப்படி இருக்க போகிறது நேரியல் முடுக்கம் வரையறுக்கப்பட்ட நேரியல் முடுக்கம் நீள நேரங்கள் ஆல்பா இது வரையறை பின்னர் தடியின் காரணமாக மணி மீது எதிர்வினை விசை தடியின் காரணமாக மணி மீது எதிர்வினை விசை இதற்குச் சமம் என்பதை நான் n என்று அழைப்பேன், இது m ஆக இருக்க வேண்டும், m ஆக இருக்க வேண்டும், இது m இலிருந்து l ஆக இப்போது ஆல்பாவாக இருக்க வேண்டும், மேலும் இந்த கோண வேகத்தை ஆல்பா மடங்குகளாக எடுத்துக் கொண்டோம் t இப்போது மணி மையவிலக்கு விசையில் ஒரு மையவிலக்கு விசை உள்ளது. மணி என்பது மீ 2 க்கு சமம் என்ன மையவிலக்கு விசையின் வெளிப்பாடு அல்லது தீட்டா புள்ளி சதுரம் என்றால் தீட்டா டாட் என்பது நீங்கள் டி தீட்டாவை dt யால் மறந்துவிட்டீர்கள் என்றால் அது ஒமேகா சரியானது எனவே இந்த சொல் மணியின் மையவிலக்கு விசைக்கு சமம் m க்கு சமம் in r என்பது l தீட்டா புள்ளி ஆல்பா டி முழு சதுரம் எனவே இது ml ஆல்பா ஸ்கொயர் t சதுரம் எனவே மணிக்கும் தடிக்கும் இடையே உராய்வு விசை உள்ளது. தடியின் காரணமாக மணியின் மீது விசை உள்ளது, எனவே உராய்வு விசையை கட்டுப்படுத்தும் வழக்கில் உராய்வு விசை வரம்புக்குட்பட்டது. தூங்குவது என்பது இந்த உராய்வு விசைக்கு சமமாக இருக்க வேண்டும் ah மையவிலக்கு விசைக்கு சமமாக இருக்க வேண்டும் இந்த உராய்வு விசையானது மையவிலக்கு விசைக்கு சமமாக இருக்க வேண்டும். எனவே இதிலிருந்து நாம் இந்த குறிப்பிட்ட நேரத்தில் இதைப் பெறுகிறோம் t எனவே m மற்றும் m ரத்து செய்யப்படும் l மற்றும் l ஆல்பா ரத்துசெய்யப்படும்போது ரத்துசெய்யப்படும். நான் முன்னிருப்பாக என்ன சொல்ல முடியும் என்பதை மாணவர்கள் அறிவார்கள் சரி, தடியின் காரணமாக மணியின் மீது ஒரு எதிர்வினை விசை உள்ளது அது இருக்கிறது, இந்த மணியின் வலதுபுறத்தில் ஒரு மையவிலக்கு விசையும் உள்ளது

அதனால் என்ன நடக்கும் என்பதை நழுவுவதற்கு உராய்வு கட்டுப்படுத்தும் உராய்வு விசை சமமாக இருக்க வேண்டும் ஆ மையவிலக்குக்கு சமமாக இருக்க வேண்டும் இந்த UH ஐத் தொடர்ந்து உயிர்வாழும் வரை மட்டுமே இது உயிர்வாழும், இந்த வெகுஜன இந்த மாத்திரை இந்த வெகுஜன இந்த கம்பியில் இருக்கும் என்று அர்த்தம், இப்போது நாம் சரி என்று அழைக்கப்படும் மற்றொரு சிக்கலைச் செய்வோம் நழுவுவதும் கவிழ்ப்பதும் அது என்ன என்பதை விளக்குவோம், என்னிடம் என்ன இருக்கிறது, என்னிடம் ஒரு க்யூபிகல் பிளாக் உள்ளது, எனக்கு ஒரு க்யூபிகல் பிளாக் உள்ளது, இந்த கனசதுரத் தொகுதியின் மீது ஒரு சக்தி செயல்படுகிறது இங்கே எனில், இந்த கனசதுரத் தொகுதியின் நீளம் l விளிம்பாக இருந்தால், இது கிடைமட்டமாக இருக்கும். மேற்பரப்பு ஆனால் அதன் கரடுமுரடான மேற்பரப்பு உள்ளது அதன் கனசதுரத் தொகுதி கடினமான கிடைமட்ட மேற்பரப்பைக் கொண்டிருக்கும் உராய்வு குணகம், உராய்வு குணகம் மிகவும் அதிகமாக இருப்பதால் அந்தத் தொகுதி அதற்கு முன் சரியவில்லை e உராய்வு குணகத்தை கவிழ்ப்பது அதற்கு உராய்வு குணகம் மிகவும் அதிகமாக உள்ளது, எனவே கிடைமட்ட விசை வழங்கப்படுவதால், பிளாக் மேலெழுதுவதற்கு முன் சரியாமல் உள்ளது உராய்வு மிகவும் அதிகமாக உள்ளது பிறகு என்ன நடக்கும் என்றால் பிளாக் மட்டும் கவிழ்ந்து விடும், எனவே பிளாக் முதல் மேல் பிளாக் கவிழ்க்க எஃப் குறைந்தபட்சத்தைப் பெறுவதற்கான குறைந்தபட்ச விசையைக் கணக்கிட வேண்டும். அதில் செயல்படும் பல்வேறு விசைகளைக் குறிப்போம் இப்போது வரைபடத் தொகுதி விசையை மீண்டும் வரைவோம், இது வெகுஜன mg இன் மையமாகும், எனவே நீங்கள் எந்த விசையையும் பயன்படுத்தாதபோது தொடக்கத்தில் இயல்பான எதிர்வினை எஃப் இல்லை

பிறகு இயல்பான எதிர்வினை கனசதுரத்தின் நிறை மையத்தில் இருக்க வேண்டும், அது mg ஐ எதிர்க்கிறது, இருப்பினும் கிடைமட்ட விசை இருப்பதால் படிப்படியாக இயல்பான எதிர்வினை நகரும் அது சரியாக கவிழ்ந்துவிடும். சாதாரண வினையானது கனசதுரத்தின் இந்தப் பக்கத்துடன் ஒத்துப்போகிறது இப்போது அது ஒரு போக்குக் கவிழ்ப்பைக் கொண்டிருப்பதால், உராய்வு விசை இந்த திசையில் இயக்கத்தை எதிர்க்கும் வகையில் செயல்பட வேண்டும் சரி இப்போது சிக்மா என்ன செய்யப் போகிறோம் தொகை y திசையில் உள்ள அனைத்து விசைகளும் சமம் சாதாரண எதிர்வினை மேல்நோக்கிச் செயல்படும்

ஸ்டீவின்ஸ் அது சமமாக இருக்கும். x திசையில் செயல்படும் அனைத்து விசைகளையும் நான் கருதுகிறேன், இப்போது கிடைமட்ட விசை மூலதனம் f இது உராய்வு விசையால் சமப்படுத்தப்பட வேண்டும், இப்போது முறுக்கு விசைகளை எடுப்போம், c பற்றி முறுக்கு சமன்பாட்டை எழுதுவோம், முறுக்கு சமன்பாட்டை எழுதுவோம் கனசதுரத்தின் வெகுஜன மையத்தின் மையத்தைப் பற்றி வலப்புறமாக f ஆக 2 ஆல் இந்த இந்த தூரம் எல் ஆல் 2 ஆகும். பிறகு கூட்டல் f ஐ எல் ஆல் எல் ஆல் எல் ஆல் 2 என்பது சாதாரண வினைக்கு n இல் எல் பைட்டிற்கு சமம் எனவே இது d_i நிலைப்பாடும் அகரவரிசையாகும். எனவே இது மூலதனம் f கூட்டல் உராய்வு விசை n க்கு சமம் என்பதைத் தருகிறது, இதற்கு முன்னர் மூலதனம் f என்பது இரண்டு f க்கு சமம் எனவே இரண்டு f என்பது n க்கு சமம் மற்றும் n என்பது சாதாரண எதிர்வினை f கூட்டல் n எனவே இது f என்பது n ஆல் n க்கு சமம் என்பதைக் குறிக்கிறது மற்றும் n என்பது mg y திசையில் உள்ள சக்திகளை சமன் செய்யும் போது அது ஏற்கனவே நம்மிடம் உள்ளது என்பதைக் காட்டுகிறது மேலே வலதுபுறமாகத் தூக்குவதற்குத் தேவையான குறைந்தபட்ச விசை என்ன, அது என்னென்ன விஷயங்களைப் பயன்படுத்தினோம், அது அடிப்படையில் x திசையில் விசை சமநிலை சமன்பாடு மற்றும் y திசையில் விசை சமநிலை சமன்பாடு மற்றும் y திசையில் விசை சமநிலை சமன்பாடு மற்றும் எடுக்கும் மற்றும் அடிப்படையில் மூன்று சக்திகள் உள்ளன ஒன்று கிடைமட்ட விசையின் மூலதனம் மற்றும் சிறிய f உராய்வு விசை பின்னர் இது சாதாரண எதிர்வினை எனவே முறுக்குகளை எடுத்து அவற்றை சமன் செய்தால் சிக்கல் தீர்க்கப்பட்டது ஆம் குறைந்தபட்சம் உண்மையில் ஆச்சரியமாக இருக்கிறது. தேவைப்படும் சக்தியானது உடலின் எடையின் பாதியில் பாதிக்கும் சில நேரங்களில் நாம் ஒரு பிரச்சனைக்குச் செல்வோம், சில நேரங்களில் மக்கள் சுழற்சி இயக்கம் சம்பந்தப்பட்ட கேள்விகளைக் கேட்க மாட்டார்கள், மற்றொன்று அதைச் சேர்ப்பதை மற்றொன்று சேர்த்துக் கொள்வோம் இயற்பியல் diatomic மூலக்கூறு ஒரு diatomic மூலக்கூறு சுழற்சி அதிர்வெண் diatomic மூலக்கூறு சுழற்சி அதிர்வெண் மற்றும் குவாண்டம் கோட்பாடு சில நேரங்களில் இது போன்ற பிரச்சனைகள் பல்வேறு இயற்பியலின் பல்வேறு பிரிவுகளின் கச்சேரிகள் கிளப் uh அவர்கள் பயமுறுத்தும் ஆனால் சில நோயாளிகள் அவற்றை கவனமாகப் பார்க்க வேண்டும். மூலக்கூறு ஒரு டையட்டோமிக் மூலக்கூறை உருவாக்குங்கள், உங்களிடம் இரண்டு அணுக்கள் உள்ளன, அதனால் அவை ஒமேகாவின் அதிர்வெண்ணுடன் ஒரு அச்சில் சுழல முடியும் இது இந்த தூரம் x எனவே இது என்ன வித்தியாசம் uh இது அணுக்களின் பிரிப்பு x என்பது அணுவைப் பிரித்தல் அணுக்களுக்கு இடையே பரவாயில்லை இப்போது அணுக்களை பைன் துகள்களாகக் கருதப் போகிறோம் ஆனால் அவை நிறை மற்றும் n ஆக்சிஜன் அணுவின் ஆக்சிஜன் அணுவை எடுத்துக்கொள்வோம் இந்தத் தரவு உங்களுக்கு வழங்கப்படும் மற்றும் ஆக்சிஜன் அணுவின் அணு நிறை நிறை இரண்டு புள்ளிகளுக்குச் சமம். இந்த தரவு மைனஸ் 26 கிலோகிராம் சக்திக்கு இரண்டு புள்ளி ஆறு முதல் 10 வரை கொடுக்கப்பட்டுள்ளது. நீங்கள் கணக்கிடும்படி கேட்கப்பட்டால் கணக்கிடப்படும் சுழற்சி அதிர்வெண்ணின் அதிர்வெண் என்ன என்பதைக் கணக்கிடும்படி கேட்கப்படுகிறீர்கள், சுழற்சி அதிர்வெண்ணைக் கணக்கிடுங்கள் சுழற்சி அதிர்வெண்ணைக் கணக்கிடுங்கள் இப்போது நீங்கள் முதலில் என்ன செய்யப் போகிறீர்கள் என்பதை இந்த இரண்டு அணுக்களும் மன்னிக்கவும் இந்த மூலக்கூறில் உள்ளது மையத்தைப் பற்றிய மந்தநிலையின் தருணம், நிலையான மீரா ஸ்கொயர்களுக்குச் சமம் இது m க்கு x க்கு 2 முழு சதுரம் மற்றும் m க்கு x^2 முழு சதுரம் வலப்புறம், எனவே அதை $m x$ சதுரமாக விட்டு விடுங்கள் இப்போது குவாண்டம் கோட்பாட்டின் படி 2 ஆல் u_{ared} கோண உந்தத்தின் அடிப்படை அலகு வலது குவாண்டம் கோட்பாட்டின் படி கோண உந்தம் குவாண்டத்தின் அடிப்படை அலகின் அடிப்படை அலகு h கிராஸ் என்பது h கிராஸின் மதிப்பு என்ன இந்தத் தரவும் உங்களுக்கு வழங்கப்படும் 1.054 இல் 10 முதல் வினாடிக்கு மைனஸ் 34 கிலோகிராம் மீட்டர் சதுரம் பரவாயில்லை, எனவே கொடுக்கப்பட்ட தரவிலிருந்து என்னால் பொருளின் நிலைத்தன்மையின் தருணம் என்ன என்பதைக் கணக்கிட முடியும், எனவே ஒமேகாவுக்குள்

மந்தநிலையின் கணம் அதாவது சுழற்சி அதிர்வெண் இது h இன் வரிசையில் இருக்க வேண்டும் குறுக்கு எனவே ஒமேகா சமம் h கிராஸ் ஐ ஆல் வகுக்க 1.054 க்கு சமம் 10 க்கு சமம் 1 m என்பது 2.66 க்கு 10 முதல் மைனஸ் 26 கிலோகிராம் சக்தி ஆகும் 10 மீட்டர் வினாடி சதுரம் தாண்டா நீங்கள் இந்த எளிமைப்படுத்தலைச் செய்யலாம், அதன் மதிப்பு 5.2 முதல் 10 வரை வினாடிக்கு 11 ரேடியனின் சக்தியாக இருக்கும் வடிவத்தில் இருக்க வேண்டும். இந்த மூலக்கூறுக்கு உண்மையில் ஒரு சுழற்சி அதிர்வெண் உள்ளது என்பதை பரிசோதனை மூலம் நிரூபிக்கிறது இந்த மூலக்கூறுகளில் பெரும்பாலானவை சுழலும் அதிர்வெண்களைக் கொண்டிருக்கின்றன. சுழற்சி அதிர்வெண்களைக் கொண்டிருக்கின்றன கோண உந்த முறுக்கு போன்ற சிக்கலை 58 கிளிப்பர் செய்யும் அளவீடு சுழற்சி அதிர்வெண் கொண்டிருக்கிறது என்பதை நிரூபிக்கிறது. ஒரு திடமான தடி வெகுஜன மூலதனம் மீ மற்றும் நீளம் 1 கொண்ட ஒரு திடமான தடி ஒரு செங்குத்து விமானத்தில் ஒரு உராய்வு இல்லாத பிவோட்டைச் சுற்றி சுழல்கிறது. மையத்தின் மூலம் சரி இப்போது இது, எனவே இந்த அதிர்வெண் கொடுக்கப்பட்டுள்ளது, ஒமேகாவின் நேரியல் திசைவேகங்கள் தெரிந்தவுடன், m_1 மற்றும் m_2 என்பதை கணக்கிடலாம். e கணக்கிடக்கூடிய பல்வேறு அளவுகள் முதலில் இருக்கும் கணினியின் நிலைமத்தின் தருணம் எனது அமைப்பில் உள்ள சிஸ்டத்தின் முதல் மைல், நான் என்ன சிஸ்டம், எனவே எனது அமைப்பு, மையத்தில் உள்ள தடியின் நிலைமத்தின் தருணத்திற்குச் சமம் மில்லி 12 கூட்டல் விவரம் m_1 என்பது வெகுஜனங்களில் ஒன்றாகும், அது மையத்தில் 1 2 முழு சதுரம் கூட்டல் m 2 க்கு 1 ஆல் 2 முழு சதுரம் இந்த மதிப்புக்கு சமமானது 1 4 ஆல் m வர்க்கம் 3 ஆல் மிமீ மூன்று கூட்டல் சிறிய மீ ஒன்று கூட்டல் சிறிய மீ இரண்டு எனவே எண் அறுபது நிமிடங்களை வீணாக்குவதற்கு நேரம் தேவைப்படுகிறது. இப்போது சிஸ்டம் ஒமேகாவின் நிலையான கோணத் திசைவேகத்துடன் சுழலும் ஒரு தரவு, எனவே ஒமேகா அறியப்பட்டவுடன் ஒமேகா கோண உந்தத்துடன் தொடர்புடையதாக இருக்கலாம். எனவே கணினியின் கோண உந்தம் ஒமேகா அறியப்பட்டவுடன் 1 கணக்கிடப்படலாம், எனவே நம்மிடம் உள்ள 1 ஐ ஒமேகா சரி, எனவே இது நாம் ஏற்கனவே கணக்கிட்டதற்குச் சமம் i_1 வர்க்கம் நான்கில் இருந்து மீ மூலம் மூன்று கூட்டல் சிறிய மீ ஒன்று கூட்டல் சிறிய மீ 2 அந்த முறை ஒமேகா எண் கணினியில் வலதுபுறத்தில் ஒரு முறுக்குவிசை உள்ளது ஏனெனில் ஒரு m_1g இருப்பதால் மற்றொரு m_2g விசைகள் உள்ளன எனவே கணினியில் உள்ள முறுக்கு மூன்றுக்கு சமம் கணினியின் முறுக்கு முதலில் $\tau = 1 \text{ m} \cdot 1 \text{ g}$ க்கு சமம் இந்த கோணத்தில் நான் இதை அழைக்கிறேன் தீட்டா எனவே இது எல் பை 2 காஸ் தீட்டா சரி மீ 1 ஜி இலிருந்து எல் பை 2 காஸ் தீட்டா, எனவே ஐல் ஆல் 2 காஸ் இந்த தூரம் இதேபோல் இந்த தூரம் எனவே இது காகிதத்திற்கு வெளியே உள்ளது முறுக்கு இல்லை அதற்கு திசை உள்ளது எனவே இது விமானத்திற்கு வெளியே உள்ள காகிதத்திற்கு வெளியே உள்ளது, இதன் பொருள் என்னவென்றால், விமானத்திற்கு வெளியே $\tau = 2$ க்கு சமமான m_2g க்கு $2 \cos \theta$ க்கு சமம். டெல் காஸ் தீட்டாவில் 1 மைனஸ் மீ 2 ஆக, மீ 1 மீ 2 ஐ விட அதிகமாக இருந்தால், இது விமானத்தில் இருந்து செயல்படும், எனவே இது மீ 2 ஐ விட மீ 2 ஐ விட குறைவாக இருந்தால், ஐ ஆல்பா 1 க்கு சமம் என்பதால் ஆல்பாவை கணக்கிடலாம் அதாவது கோண முடுக்கம் எனவே ஆல்பா என்பது τ மொத்தமாக i க்கு சமம் எனவே இது 2 மடங்கு m 1 நிமிடம் கிடைக்கும் $s = m$ 2 ஐ $g \cos \theta$ ஆல் வகுக்கப்பட்டது m ஆல் 3 கூட்டல் m 1 கூட்டல் m 2. நீங்கள்